

Шармин Валентин Геннадьевич, Шармина Тамара Николаевна

ДОСТАТОЧНЫЕ УСЛОВИЯ СУЩЕСТВОВАНИЯ ОГИБАЮЩЕЙ ОДНОПАРАМЕТРИЧЕСКОГО СЕМЕЙСТВА ПОВЕРХНОСТЕЙ В 4-МЕРНОМ ЕВКЛИДОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ

Адрес статьи: www.gramota.net/materials/1/2011/2/17.html

Статья опубликована в авторской редакции и отражает точку зрения автора(ов) по рассматриваемому вопросу.

Источник

Альманах современной науки и образования

Тамбов: Грамота, 2011. № 2 (45). С. 55-57. ISSN 1993-5552.

Адрес журнала: www.gramota.net/editions/1.html

Содержание данного номера журнала: www.gramota.net/materials/1/2011/2/

© Издательство "Грамота"

Информация о возможности публикации статей в журнале размещена на Интернет сайте издательства: www.gramota.net

Вопросы, связанные с публикациями научных материалов, редакция просит направлять на адрес: almanac@gramota.net

УДК 514.75

Валентин Геннадьевич Шармин, Тамара Николаевна Шармина
Тюменский государственный университет

ДОСТАТОЧНЫЕ УСЛОВИЯ СУЩЕСТВОВАНИЯ ОГИБАЮЩЕЙ ОДНОПАРАМЕТРИЧЕСКОГО СЕМЕЙСТВА ПОВЕРХНОСТЕЙ В 4-МЕРНОМ ЕВКЛИДОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ[©]

В работе [1] выяснено, что устойчивую огибающую имеет g -параметрическое семейство двумерных поверхностей в $(n+1)$ -мерном евклидовом пространстве при $g = n-2$, $g = n-1$ и $g = n$. В данной статье будут получены достаточные условия существования устойчивой огибающей однопараметрического семейства двумерных поверхностей в четырехмерном евклидовом пространстве.

Огибающая однопараметрического семейства двумерных поверхностей в четырехмерном евклидовом пространстве будет являться кривой [Там же].

Приведем следующее определение.

Определение. Участком огибающей однопараметрического семейства поверхностей

$$\bar{r}(u, v, \varphi) \in C^1 \quad (1)$$

называется регулярная кривая

$$\bar{r}(\varphi) = \bar{r}(u(\varphi), v(\varphi), \varphi) \in C^1, \quad (2)$$

для которой при некотором законе прикрепления

$$u = u(\varphi), v = v(\varphi), \varphi = \varphi(\varphi) \in C^1 \quad (3)$$

выполняются условия:

1. при каждом значении параметра кривая касается одной из поверхностей семейства;
2. $\varphi(\varphi) \neq const$ ни на одном из промежутков изменения φ .

Теорема 1. Пусть некоторое семейство поверхностей в E^4 имеет гладкость C^2

$$\bar{r}(u, v, \varphi) = (x(u, v, \varphi), y(u, v, \varphi), z(u, v, \varphi), t(u, v, \varphi)) \in C^2, \quad (4)$$

$a < u < b, c < v < d, \varphi_1 < \varphi < \varphi_2$ и в точке (u_0, v_0, φ_0) выполнены условия:

$$f = \frac{D(x, y, t)}{D(u, v, \varphi)} = (\bar{r}_u, \bar{r}_v, \bar{r}, \bar{k}) = 0; g = \frac{D(x, y, z)}{D(u, v, \varphi)} = (\bar{r}_u, \bar{r}_v, \bar{r}, \bar{s}) = 0; \quad (5)$$

$$\begin{vmatrix} x_u & y_u \\ x_v & y_v \end{vmatrix} \neq 0; \quad (6)$$

$$H = \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial u} & \frac{\partial f}{\partial v} \\ \frac{\partial g}{\partial u} & \frac{\partial g}{\partial v} \end{vmatrix} \neq 0; \quad (7)$$

$$\left| \frac{D(f, g, x)}{D(u, v, \varphi)} \right| + \left| \frac{D(f, g, y)}{D(u, v, \varphi)} \right| + \left| \frac{D(f, g, z)}{D(u, v, \varphi)} \right| + \left| \frac{D(f, g, t)}{D(u, v, \varphi)} \right| \neq 0 \quad (8)$$

Тогда при ограничении в семействе (4) области изменения параметров некоторой окрестностью точки (u_0, v_0, φ_0) ($a_0 < u < b_0, c_0 < v < d_0, \varphi_{01} < \varphi < \varphi_{02}$) будут выполнены утверждения:

1. Огибающая существует и задается в форме $\bar{r}(u, v, \varphi)$ при связи $f(u, v, \varphi) = 0, g(u, v, \varphi) = 0$. На этой огибающей в качестве внутренних параметров можно ввести φ , причем закон прикрепления $u(\varphi)$ и $v(\varphi)$ будут функциями класса C^1 . Точке φ_0 отвечает (u_0, v_0) .

2. Вектор, координатами которого являются якобианы из (8), есть касательный вектор к огибающей.

3. Каждая из поверхностей семейства касается огибающей в единственной точке.

4. Огибающая и закон прикрепления единственны (с точностью до замены параметров).

Замечание. Векторы \bar{k} и \bar{s} - орты осей Oz и Ot соответственно. Эти векторы выбраны, поскольку из (6) следует, что каждая поверхность семейства в окрестности точки (u_0, v_0, φ_0) однозначно проектируется на плоскость XOY в направлении плоскости ZOT .

Доказательство. По теореме о неявных функциях из (7) следует, что

$$u = u(\varphi), v = v(\varphi). \quad (9)$$

Подставив (9) в (4), получим

$$\bar{r}(\varphi) = \bar{r}(u(\varphi), v(\varphi), \varphi) \in C^1. \quad (10)$$

Продифференцируем (10)

$$\vec{r}'(\gamma) = \vec{r}_u \cdot \frac{\partial u}{\partial \gamma} + \vec{r}_v \cdot \frac{\partial v}{\partial \gamma} + \vec{r}. \quad (11)$$

Докажем, что вектор (11) отличен от нулевого. Продифференцируем функции f и g . Получим

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial \gamma} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial \gamma} + \frac{\partial f}{\partial \gamma} = 0 \\ \frac{\partial g}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial \gamma} + \frac{\partial g}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial \gamma} + \frac{\partial g}{\partial \gamma} = 0 \end{cases} \quad (12)$$

Из (12) получим

$$\frac{\partial u}{\partial \gamma} = \frac{\begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial v} & \frac{\partial f}{\partial \gamma} \\ \frac{\partial g}{\partial v} & \frac{\partial g}{\partial \gamma} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial u} & \frac{\partial f}{\partial v} \\ \frac{\partial g}{\partial u} & \frac{\partial g}{\partial v} \end{vmatrix}}, \quad \frac{\partial v}{\partial \gamma} = \frac{\begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial u} & \frac{\partial f}{\partial \gamma} \\ \frac{\partial g}{\partial u} & \frac{\partial g}{\partial \gamma} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial u} & \frac{\partial f}{\partial v} \\ \frac{\partial g}{\partial u} & \frac{\partial g}{\partial v} \end{vmatrix}}. \quad (13)$$

Векторы $\vec{r}'(\gamma)$ и $\vec{r}'(\gamma) \cdot N$ коллинеарны. Из (7), (11) и (13) следует, что $\vec{r}'(\gamma) \cdot N$ имеет координаты

$$\left(\frac{D(f, g, x)}{D(u, v, \gamma)}, \frac{D(f, g, y)}{D(u, v, \gamma)}, \frac{D(f, g, z)}{D(u, v, \gamma)}, \frac{D(f, g, t)}{D(u, v, \gamma)} \right). \quad (14)$$

Тогда из (8) следует, что кривая, заданная уравнением (10) является регулярной.

Покажем, что касательная прямая к кривой (10) лежит в касательной плоскости к поверхности (4). Из (5) и (6) получаем

$$\vec{r} = A \cdot \vec{r}_u + B \cdot \vec{r}_v. \quad (15)$$

Таким образом, доказано, что кривая (10) является участком огибающей, удовлетворяющей условиям 1 и 2 теоремы.

Докажем, что каждая из поверхностей семейства (4) касается огибающей (10) в единственной точке. Предположим противное. Пусть в точке кривой $\gamma(\gamma)$, кроме поверхности $\vec{r}(u, v, \gamma)$ другая поверхность семейства $\vec{r}(u, v, \gamma')$ касается огибающей. Пользуясь методами из [1] и [2], получим

$$\begin{aligned} \vec{r} &= A \cdot \vec{r}_u + B \cdot \vec{r}_v; \\ \vec{r}_u &= A \cdot \vec{r}_{uu} + B \cdot \vec{r}_{uv}; \\ \vec{r}_v &= A \cdot \vec{r}_{vu} + B \cdot \vec{r}_{vv}. \end{aligned} \quad (16)$$

Найдем

$$\begin{aligned} f_u &= (\vec{r}_u, \vec{r}_v, \vec{r}, \vec{k})_u = (\vec{r}_{uu}, \vec{r}_v, \vec{r}, \vec{k}) + (\vec{r}_u, \vec{r}_{uv}, \vec{r}, \vec{k}) + (\vec{r}_u, \vec{r}_v, \vec{r}_u, \vec{k}) = \\ &= A(\vec{r}_{uu}, \vec{r}_v, \vec{r}_u, \vec{k}) + B(\vec{r}_{uv}, \vec{r}_{uv}, \vec{r}_v, \vec{k}) + A(\vec{r}_{uu}, \vec{r}_v, \vec{r}_{uu}, \vec{k}) + B(\vec{r}_u, \vec{r}_v, \vec{r}_{uu}, \vec{k}) = 0, \\ f_v &= 0, g_u = 0, g_v = 0. \end{aligned}$$

Последнее противоречит (7).

Докажем пункт 4. Допустим, что через точку $\vec{r}(u_0, v_0, \gamma_0) = (x_0, y_0, z_0, t_0)$ проходят две огибающие кривые, которым в этой точке по их законам прикрепления соотнесены именно (u_0, v_0, γ_0) . Докажем, что эти огибающие и их законы прикрепления после удачного выбора параметров на огибающих совпадут.

Обе огибающие регулярные кривые, имеющие в рассматриваемой точке общую касательную. Допустим, что у направляющего вектора касательной отлична от нуля первая координата. Это позволяет на каждой из огибающих локально выбрать x в качестве параметра. После этого огибающие и законы их прикрепления примут некоторый вид

$$\begin{aligned} \vec{r}(x); u(x); v(x); \quad (x) \in C^0; \\ \vec{r}^*(x); u^*(x); v^*(x); \quad *(x) \in C^0. \end{aligned} \quad (17)$$

Из предположения, что у направляющего вектора касательной отлична от нуля составляющая по оси x , следует

$$\frac{D(f, g, x)}{D(u, v, \gamma)} = 0. \quad (18)$$

Поэтому уравнения, которым должны тождественно удовлетворять как функции $u(x); v(x); \varphi(x)$, так и функции $u^*(x); v^*(x); \varphi^*(x)$

$$f(u, v, \varphi) = 0, g(u, v, \varphi) = 0, x(u, v, \varphi) = x \quad (19)$$

в окрестности точки (u_0, v_0, φ_0) однозначно разрешимы относительно u, v и φ в виде функций класса C^1 . Это влечет

$$u(x) = u^*(x) \in C^1; v(x) = v^*(x) \in C^1; \varphi(x) = \varphi^*(x) \in C^1$$

Из совпадения законов прикрепления следует $\varphi^-(x) = \varphi^{*-}(x)$.

Теорема доказана.

Список литературы

1. Залгаллер В. А. Теория огибающих. М.: Наука, 1975. 104 с.
2. Шармин В. Г. Достаточные условия существования огибающей n -параметрического семейства кривых в $(n+1)$ -мерном евклидовом пространстве, содержащей регулярную $(n-1)$ -поверхность особых точек // Альманах современной науки и образования: научно-теоретический и прикладной журнал широкого профиля. Тамбов: Грамота, 2009. № 6 (25).
3. Шармин В. Г. Огибающая n -параметрического семейства кривых в $(n+1)$ -мерном евклидовом пространстве // Математика и информатика. Наука и образование: межвузовский сборник научных трудов: ежегодник. Омск, 2006. Вып 5.